

Geometrie II

Bayern 2013

Aufgabe 1

a)

1. SCHRITT: KOORDINATEN DES PUNKTS B ANGEBEN

$$\overrightarrow{OB} = \overrightarrow{OA} + \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OA} + \overrightarrow{DC} = \begin{pmatrix} 12 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 12 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12 \\ 12 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow B(12|12|0)$$

2. SCHRITT: VOLUMEN BERECHNEN

$V = \frac{1}{3}G \cdot h$, wobei G die Fläche des quadratischen Bodens und h die Höhe der Pyramide ist. Der Boden hat die Seitenlänge 12, also die Fläche 144. Die Höhe der Pyramide ist die x_3 -Koordinate der Spitze S , also 8. Somit ist

$$V = \frac{1}{3} \cdot 144 \cdot 8 = 384 \text{ [VE]}$$

Der Pavillon hat ein Volumen von 384 m^3 .

b)

Für die Ebenengleichung braucht man einen Aufpunkt und zwei Richtungsvektoren.

1. SCHRITT: VEKTOREN \overrightarrow{BC} UND \overrightarrow{BS} BESTIMMEN

Für die Normalenform werden ein Aufpunkt und ein Normalenvektor benötigt, der sich aus zwei Richtungsvektoren errechnen lässt. Als Richtungsvektoren eignen sich

$$\overrightarrow{BC} = \begin{pmatrix} 0 \\ 12 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 12 \\ 12 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -12 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ und } \overrightarrow{BS} = \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \\ 8 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 12 \\ 12 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ -6 \\ 8 \end{pmatrix}.$$

Geometrie II

2. SCHRITT: NORMALENVEKTOR DER EBENE BERECHNEN

Ein Normalenvektor ist gegeben durch

$$\overrightarrow{BC} \times \overrightarrow{BS} = \begin{pmatrix} -12 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -6 \\ -6 \\ 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \cdot 8 - 0 \cdot (-6) \\ 0 \cdot (-6) - (-12) \cdot 8 \\ (-12) \cdot (-6) - 0 \cdot (-6) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 96 \\ 72 \end{pmatrix}. \text{ Der}$$

Einfachheit halber arbeiten wir mit dem Normalenvektor

$$\vec{n} = \frac{1}{24} \begin{pmatrix} 0 \\ 96 \\ 72 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

3. SCHRITT: NORMALENFORM ERMITTELN

Als Aufpunkt der Ebene eignet sich der Punkt C . Eine Normalenform der Ebene lautet somit

$E: \vec{n} \circ (\vec{x} - \overrightarrow{OC}) = 0$, wobei

$$\begin{aligned} \vec{n} \circ (\vec{x} - \overrightarrow{OC}) &= \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} \circ \left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 12 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \\ &= \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 - 12 \\ x_3 \end{pmatrix} \\ &= 0 \cdot x_1 + 4 \cdot (x_2 - 12) + 3 \cdot x_3 \\ &= 4x_2 + 3x_3 - 48 \end{aligned}$$

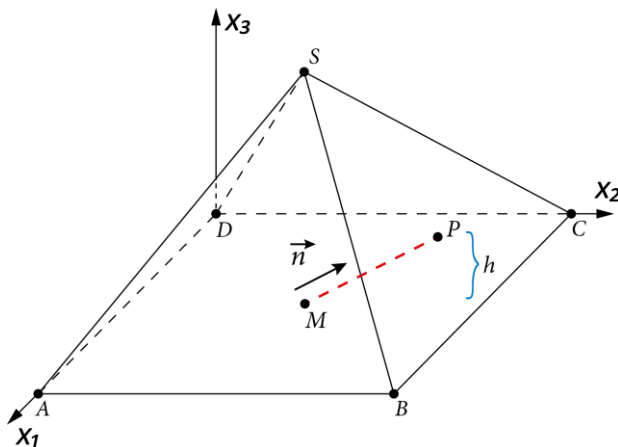
gilt. Demnach ist $E: 4x_2 + 3x_3 - 48 = 0$ eine Gleichung für E in Normalenform.

c)

1. SCHRITT: VORÜBERLEGUNG

Gesucht ist die x_3 -Koordinate des Punktes P , an dem die Strebe die Außenwand berührt. Die Strebe ist ein Abschnitt der Geraden durch P und den Mittelpunkt M der Grundfläche:

Geometrie II

2. SCHRITT: KOORDINATEN DES PUNKTES M BERECHNEN

$$\overrightarrow{OM} = \frac{1}{2}\overrightarrow{OB} = \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} 12 \\ 12 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow M(6|6|0)$$

3. SCHRITT: ZU E SENKRECHTE GERADE g DURCH M BESTIMMEN

Als Aufpunkt der Geraden eignet sich M .

Die Stäbe soll die kürzeste Verbindung von M zur Ebene E sein, also muss sie senkrecht auf E stehen. Als Richtungsvektor der Geraden g eignet sich daher der Normalenvektor \vec{n} der Ebene E . Somit ergibt sich die Parameterform

$$g: \vec{X} = \overrightarrow{OM} + \lambda \cdot \vec{n} = \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}, \lambda \in \mathbb{R}.$$

4. SCHRITT: ALLGEMEINEN GERADENPUNKT VON g IN E EINSETZEN

P ergibt sich als Schnittpunkt von g und E . Der allgemeine Geradenpunkt ist $(6|6+4\lambda|3\lambda)$. Diesen Punkt in E eingesetzt liefert eine Gleichung für den Parameter λ des Punktes P :

$$\begin{aligned} 4(6+4\lambda) + 3 \cdot 3\lambda - 48 &= 0 \\ \Leftrightarrow 16\lambda + 24 + 9\lambda - 48 &= 0 \\ \Leftrightarrow 25\lambda - 24 &= 0 \\ \Leftrightarrow \lambda &= 0,96 \end{aligned}$$

5. SCHRITT: x_3 -KOORDINATE DES SCHNITTPUNKTES BERECHNEN

Geometrie II

Die Gerade g hat die allgemeine x_3 -Koordinate 3λ . Die x_3 -Koordinate des Schnittpunktes ist also $3 \cdot 0,96 = 2,88$. Da eine Längeneinheit 1 m entspricht, ist die Strobe in einer Höhe von 2,88 m an der Außenwand befestigt.

d)

1. SCHRITT: 2 SEITEN DES DREIECKS ALS VEKTOREN DARSTELLEN

Wir bezeichnen die Mittelpunkte der Seiten $[SB]$ und $[SC]$ mit B' bzw. C' . Es ist

$$\overrightarrow{SB'} = \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{SB} = \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \\ -8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ -4 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \overrightarrow{SC'} = \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{SC} = \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} -6 \\ 6 \\ -8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 3 \\ -4 \end{pmatrix}.$$

2. SCHRITT: KREUZPRODUKT $\overrightarrow{SB'} \times \overrightarrow{SC'}$ BERECHNEN

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ -4 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -3 \\ 3 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \cdot (-4) - (-4) \cdot 3 \\ (-4) \cdot (-3) - 3 \cdot (-4) \\ 3 \cdot 3 - 3 \cdot (-3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 24 \\ 18 \end{pmatrix}$$

3. SCHRITT: FLÄCHENINHALT BERECHNEN

$$A_{SB'C'} = \frac{1}{2} |\overrightarrow{SB'} \times \overrightarrow{SC'}| = \frac{1}{2} \sqrt{24^2 + 18^2} = 15 \text{ [FE]}$$

Eine Längeneinheit entspricht 1 m, d. h., der Inhalt der von den Solarmodulen bedeckten Fläche beträgt 15 m^2 .

e)

1. SCHRITT: VORÜBERLEGUNG

Der Neigungswinkel von E zur Horizontalen ist der Schnittwinkel der Ebene E mit der x_1 - x_2 -Ebene. Dieser Schnittwinkel entspricht dem Winkel zwischen den zugehörigen Normalenvektoren.

2. SCHRITT: WINKEL ZWISCHEN DEN NORMALENVEKTOREN BERECHNEN

Die x_1 - x_2 -Ebene hat den Normalenvektor $\vec{n}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Normalenvektor der Ebene E : $\vec{n} = \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}$

Der Winkel φ zwischen diesen Vektoren erfüllt

$$\cos \varphi = \frac{\vec{n}_3 \circ \vec{n}}{|\vec{n}_3| \cdot |\vec{n}|} = \frac{\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}}{\sqrt{1} \cdot \sqrt{25}} = 0,6$$

Geometrie II

$$\Rightarrow \varphi \approx 53,13^\circ$$

3. SCHRITT: ERREICHBAREN ANTEIL AN DER MAXIMALEN LEISTUNG ABSCHÄTZEN

Der Neigungswinkel liegt zwischen 50° und 60° . Demnach liegt der zu schätzende Anteil an der Maximalleistung zwischen 94 % und 98 %. Geht man näherungsweise von einer linearen Abnahme der Leistung mit dem Neigungswinkel im Bereich zwischen 50° und 60° aus, so ergibt sich als Schätzwert s_1 für die prozentuale Ausbeute

$$s_1 = 98\% + \frac{\varphi - 50^\circ}{60^\circ - 50^\circ} \cdot (94\% - 98\%) \approx 98\% - 0,313 \cdot 4\% \approx 96,7\%.$$

Bemerkung:

Ein Blick auf die Abnahme der Leistung pro 10° im Bereich von 40° bis 80° zeigt aber, dass die Ausbeute nicht linear vom Neigungswinkel abhängt, sondern die Leistungsabnahme wird mit zunehmendem Neigungswinkel immer deutlicher. Da φ kleiner ist, als die Mitte des Intervalls $[50^\circ; 60^\circ]$, sollte daher für die Berechnung des Schätzwertes die Abnahme über das Intervall $(94\% - 98\%)$ mit einem Faktor $\mu < 1$ skaliert werden, d. h. es ist zu erwarten, dass die tatsächliche Ausbeute etwas oberhalb von s_1 liegt, etwa bei $s_2 = 97\%$.

Aufgabe 2

a)

1. SCHRITT: GERADENTERME GLEICHSETZEN UND VEREINFACHEN

$$\begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 7 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 5 \\ -9 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \lambda \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \mu \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 5 \\ -9 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -9 \\ 4 \\ -16 \end{pmatrix}$$

2. SCHRITT: GLEICHUNGSSYSTEM AUFSTELLEN

Aus Schritt 1 entnehmen wir 3 Gleichungen für die 2 Unbekannten λ und μ :

I: $3\lambda - \mu = -9$

II: $\lambda + 2\mu = 4$

III: $2\lambda - 4\mu = -16$

Um λ zu eliminieren lösen wir $2 \cdot \text{II} - \text{III}$:

$$2\lambda + 4\mu - (2\lambda - 4\mu) = 8 - (-16) \Leftrightarrow 8\mu = 24 \Leftrightarrow \mu = 3.$$

4. SCHRITT: KOORDINATEN DES SCHNITTPUNKTES BESTIMMEN

Geometrie II

Die Koordinaten von T ergeben sich durch Einsetzen von $\mu = 3$ in die Geradengleichung von h :

$$\begin{aligned} \overrightarrow{OT} &= \begin{pmatrix} -1 \\ 5 \\ -9 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1+3 \\ 5-6 \\ -9+12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} \\ &\Rightarrow T(2|-1|3) \end{aligned}$$

b)

1. SCHRITT: VORÜBERLEGUNG

Als P wählen wir den Geradenpunkt auf g , der von T aus durch Verschiebung um den Richtungsvektor \vec{v} der Geraden entsteht. Q erhalten wir dann als Spiegelung von P an T , d. h. indem wir T um $-\vec{v}$ statt um \vec{v} verschieben.

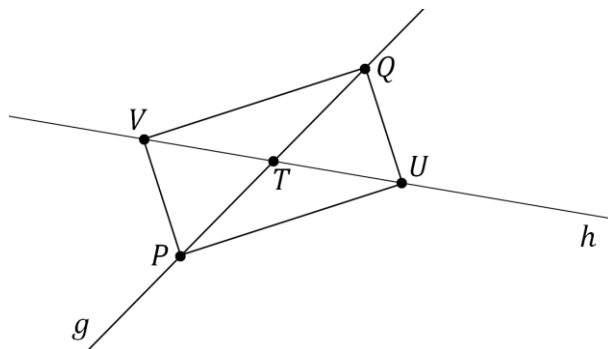
2. SCHRITT: KOORDINATEN VON P UND Q BERECHNEN

$$\overrightarrow{OP} = \overrightarrow{OT} + \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} \Rightarrow P(5|0|5)$$

$$\overrightarrow{OQ} = \overrightarrow{OT} - \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow Q(-1|-2|1)$$

c)

1. SCHRITT: SKIZZE ANFERTIGEN



2. SCHRITT: EINEN LÖSUNGSWEG BESCHREIBEN

Der Punkt T ist der Mittelpunkt des Rechtecks, d. h. alle vier Eckpunkte haben denselben Abstand zu T , nämlich $d = |\overrightarrow{PT}|$. U und V entstehen aus T durch Verschiebung um ein geeignetes Vielfaches des Richtungsvektors

$\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}$ von h (einmal in positive Richtung und einmal in die entgegen

gesetzte Richtung), also gibt es ein $t \in \mathbb{R}$, so dass $\overrightarrow{OU} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}$

Geometrie II

und $\vec{OV} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} - t \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}$ ist. Der Abstand von U zu T ist dann $d(U, T) = |\vec{OT} - \vec{OU}|$ und hängt von t ab. Setzt man $d(T, U) = d$, so erhält man eine Gleichung für t mit genau einer positiven Lösung. Diesen Wert setzt man dann in die Gleichungen $\vec{OU} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}$ und $\vec{OV} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} - t \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}$ ein und erhält damit die Koordinaten der Punkte $U(2+t|-1-2t|3+4t)$ und $V(2-t|-1+2t|3-4t)$.